



Tema 7

El entorno de Ejecución Compilación de subprogramas

Javier Vélez Reyes
jvelez@lsi.uned.es

Javier Vélez Reyes jvelez@lsi.uned.es

Objetivos del Tema

- Estudiar el entorno de ejecución
 - ¿Qué es el entorno de ejecución?
 - ¿Qué estructura tiene?
 - ¿Para qué se utiliza?
- Aprender a gestionarlo para subprogramas
 - Funciones no recursivas
 - Funciones recursivas directas e indirectas
 - Funciones locales

Índice General

- Introducción
 - El entorno de ejecución
 - Registro de activación
 - Secuencia de llamada y retorno
 - Comprobaciones semánticas
 - Implementación con m2r
 - Gestión de tabla de tipos
 - Gestión de la tabla de símbolos
- Funciones sin recursividad
 - Compilación del cuerpo de la función
 - Compilación de la llamada a la función

Índice General

- Funciones con recursividad
 - Compilación del cuerpo de la función
 - Compilación de instrucciones
 - Compilación de la llamada a la función
- Funciones locales
 - Encadenamiento de accesos
 - Display
- Paso de parámetros

Introducción

■ El entorno de ejecución

El entorno de ejecución viene dado por la estructura de memoria incluidos los registros de la unidad central de proceso y la forma de gestionarla que permite desarrollar adecuadamente el proceso de ejecución de un programa

■ Condiciona

- La gestión de memoria dinámica
- La implementación de ámbitos
- La gestión de funciones y procedimientos

El entorno de ejecución

■ 2 zonas del entorno de ejecución

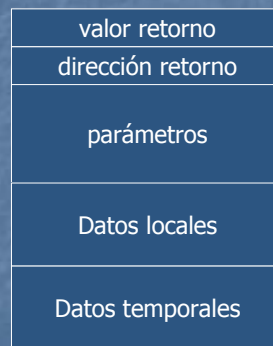
- Zona de código
 - Contiene el código del programa
 - Contiene variables globales y estáticas
 - Permanece inalterada durante la ejecución
 - Es posible direccionar cada instrucción en compilación
- Zona de datos
 - Contiene variables locales
 - Mantiene información para gestionar funciones recursivas
 - Contiene espacio para datos dinámicos (malloc)
 - No hay relación biunívoca entre variables y direcciones

El entorno de ejecución

- Tipos de entornos de ejecución
 - Completamente estáticos
 - La dirección de cada dato es conocida en compilación
 - No existe recursividad, variables locales, memoria dinámica
 - Fortran 77
 - Basados en pila
 - Los datos se almacenan en una pila
 - Permite recursividad, variables locales, memoria dinámica
 - El código es conocido en tiempo de compilación
 - C/C++, Pascal, Ada
 - Completamente dinámicos
 - Código y datos pueden modificarse en ejecución
 - Permite generar y modificar funciones
 - Lisp, Prolog

Registro de activación

- Registro de activación RA contiene datos de función
 - Parámetros de la función
 - Variables locales y temporales
 - El valor devuelto
 - Dirección de retorno
 - ...
- Se almacena en
 - Área estática en Fortran 77
 - Pila en C/C++, Pascal o Ada
 - Montículo en Lisp



Secuencias de llamadas y retorno

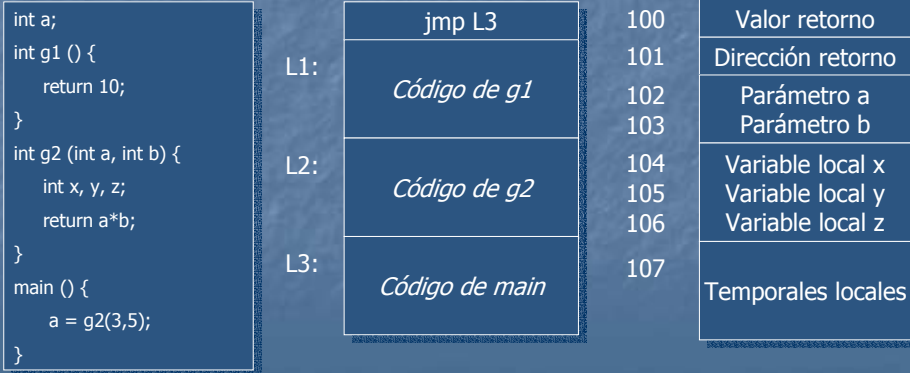
- Llamar una función implica
 - Una secuencia de llamada
 - Ejecutar la función
 - Una secuencia de retorno
- Secuencia de llamada (Call sequence)
 - Reserva de espacio para el RA
 - Almacenamiento de la dirección de retorno
 - Cálculo y almacenamiento de los parámetros actuales
 - Salvaguarda del estado de ejecución (registros)
- Secuencia de retorno (return sequence)
 - Almacenar el valor devuelto por la función
 - Devolver el control al programa llamante

Comprobaciones semánticas

- Al trabajar con funciones el ETDS debe comprobar
 - No se usan paréntesis con identificadores de variable
 - No se usan identificadores de funciones como variables
 - En una llamada debe coincidir
 - El número, tipo y orden de los parámetros formales
 - El número, tipo y orden de los parámetros actuales
 - Realizar conversiones implícitas entre tipos compatibles

Implementación con m2r

- Ejemplo
 - Máquina virtual m2r
 - Entorno de ejecución estático
 - Todos los datos ocupan una posición de memoria



Implementación con m2r

- Ejemplo
 - Código en el llamante
 - Código de g2
 - Código de secuencia de retorno

```
L4: mvetq L4 101
      jmp L2
      mov 100 d(a)
```

```
mov 102 107
mov 103 108
mov 107 A
muli 108
mov A 109
```

```
mov 109 100
mov 101 A
jmp @A
```

Gestión de la tabla de tipos

- Tipo de una función caracterizado por
 - Tipo de cada argumento
 - Tipo del valor de retorno
- Ejemplo

Float foo (int i, float f, char c)

Entrada	Tipo	Tipo Base / Argumento	Argumento / Retorno
0	Entero		
1	Real		
2	Carácter		
3	Producto cartesiano	0	1
4	Producto cartesiano	3	2
5	Función	4	1

Gestión de la tabla de símbolos

- El cuerpo de la función se trata como un ámbito
 - Se guardan en la tabla de símbolos
 - Variables locales
 - Variables temporales
 - Argumentos
 - Se borran al final de la compilación de la función
 - El símbolo de la función no se borra nunca
 - Se puede llamar desde cualquier punto del programa

Funciones sin recursividad

- No existen funciones recursivas
 - Se reserva una zona para los datos globales
 - Se reserva una zona para el RA de cada función
 - El entorno puede ser completamente estático
- ¿Cómo se genera el código...?
 - Para cuerpo de la función
 - Para la llamada de la función

Funciones sin recursividad

- Compilación del cuerpo
 - Gestión de la TS y TT
 - Insertar las entradas para la función en la TT
 - Insertar las entradas para la función en la TS
 - Guardar en TS posición de declaraciones locales
 - Insertar en la TS los argumentos de la función
 - Insertar en la TS las variables conforme se declaren
 - Al terminar borrar entradas de la TS

Funciones sin recursividad

- **Compilación del cuerpo**
 - Almacenar el valor de retorno
 - Generar código para copiar el valor devuelto en el RA
 - Comprobar coincidencia de tipos con el definido en la función
 - Realizar conversiones de tipos oportunas
 - Devolver control al llamante
 - Generar código para devolver control al llamador
 - Utilizar la información de retorno del RA
 - Comprobar
 - Existe valor de retorno
 - Asignar uno por defecto

Funciones sin recursividad

- **Compilación de una llamada**
 - Comprobaciones semánticas
 - Numero, tipo y orden de los argumentos correcto
 - Generar, si procede, conversiones de tipos apropiadas
 - El tipo devuelto es adecuado para la expresión llamante
 - Generar, si procede, conversión de tipo para el valor devuelto
 - Evaluación de parámetros
 - Almacenar la dirección o etiqueta de retorno en el RA
 - Generar código para saltar al comienzo de la función
 - Recuperar el valor devuelto por la función

Funciones sin recursividad

Ejemplo

```
int a;
int f1 (int b) {
    int c;
    c = b*b;
    return c;
}
int b;
int f2 (int a, int b) {
    int c;
    c = f1(a) + f1(b);
    return c;
}
int c;
main () {
    a = 7;
    a = f2(a,3);
}
```

0	Variable global a	
1	Etiqueta de retorno	
2	Valor devuelto	
3	Parámetro b	
4	Variable local c	RA de f1
5	Temporal t1	
6	Temporal t2	
7	Temporal t3	
8	Variable global b	
9	Etiqueta de retorno	
10	Valor devuelto	
11	Parámetro a	RA de f2
12	Parámetro b	
13	Variable local c	
14	Temporal t1	
15	Temporal t2	
16	Temporal t3	
17	Temporal t4	
18	Temporal t5	
19	Variable global c	

Funciones sin recursividad

Ejemplo. Tabla de símbolos

Mientras se procesa f1

Identificador	Tipo	Dirección	Etiqueta
a	entero	0	
f1	t (f1)	1	L2
b	entero	3	
c	entero	4	

Mientras se procesa f2

Identificador	Tipo	Dirección	Etiqueta
a	entero	0	
f1	t (f1)	1	L2
b	entero	8	
f2	t (f2)	9	L3
a	entero	11	
b	entero	12	
c	entero	13	

Mientras se procesa main

Identificador	Tipo	Dirección	Etiqueta
a	entero	0	
f1	t (f1)	1	L2
b	entero	8	
f2	t (f2)	9	L3
c	entero	19	

Funciones sin recursividad

■ Ejemplo. Código m2r

```

; Código de f1:
L2 mov 3 5 ; t1 = b
mov 3 6 ; t2 = b
mov 5 A
mul 6 ; b*b
mov A 7 ; t3 = b*b
mov 7 4 ; c = t3
mov 4 5 ; t1 = c
mov 5 2 ; valor devuelto = t1
mov 1 A
jmp @A ; return c

; Código de f2:
L3 mov 11 14 ; t1 = a
mov 14 3 ; parámetro b de f1 = t1
mvetq L4 1 ; Guarda retorno
Jmp L2 ; salta a f1
L4 mov 2 15 ; t2 = valor retorno de f1
mov 12 16 ; t3 = b
mov 16 3 ; parámetro b de f1 = t3
mvetq L5 1 ; Guarda retorno
Jmp L2 ; salta a f1
L5 mov 2 17 ; t4 = valor retorno f1
mov 15 A
addi 17 ; f1(a) + f1(b)
mov A 18 ; t5 = f1(a) + f1(b)
mov 18 13 ; c = t5
mov 13 14 ; t1 = c
mov 14 10 ; valor devuelto = t1
mov 9 A
Jmp @A ; return c

; Código de main:
L1 mov #7 15000 ; t1 = 7
mov 15000 0 ; a = 7
mov 0 15000 ; t1 = a
mov 15000 11 ; parámetro a de f2 = t1
mov #3 15001 ; t2 = 3
mov 15001 12 ; parámetro b de f2 = t2
mvetq L6 9 ; Guarda retorno
Jmp L3 ; salta a f2
L6 mov 10 15002 ; t3 = valor retorno de f2
mov 15002 0 ; a = f2(a,3)
halt
    
```

Funciones con recursividad

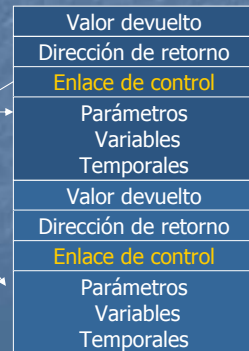
■ Existen funciones recursivas

- El espacio de los RA no puede reservarse estáticamente
 - Se llama a una función dentro del código de sí misma
 - Es necesario un RA para cada nueva llamada
 - No se puede conocer el número de llamadas recursivas
 - No se puede conocer en compilación el espacio necesario
- Si el entorno fuese completamente estático
 - Cada llamada recursiva competiría por acceder al RA
 - No podría existir recursividad

Funciones con recursividad

- Existen funciones recursivas
 - Solución
 - Utilizar una **pila de ejecución** de RA
 - Cada llamada a una función apila un RA
 - Al finalizar una función se desapila el RA asociado de la cima
 - Deben mantenerse 2 punteros
 - **Puntero de cuadro (FP)**. Apunta al RA en curso
 - **Enlace de control**. Apunta al RA anterior

Puntero de cuadro



Funciones con recursividad

- Compilación del cuerpo de una función
 - Guardar la función en TS { a }
 - Guardar el símbolo de la función sin tipo en TS
 - Abrir un nuevo ámbito en TS
 - Poner a 0 la dirección del primer argumento (relativa a FP)
 - Poblar TT y TS con los argumentos { b }
 - Almacenar los argumentos en la tabla de símbolos
 - Almacenar el tipo de la función en TT
 - Espacio de temporales { c }
 - Añadir temporales a continuación de la última variable local
 - Cerrar el ámbito { d }
 - Eliminar los símbolos locales de TS
 - Generar una secuencia de retorno por defecto

```
Func ::= Tipo id ( { a } Args ) { b } Bloque { d }  
Bloque ::= begin declaraciones { c } sentencias end
```

Funciones con recursividad

- Compilación de instrucciones
 - Deben distinguirse
 - Variables globales. Direccionamiento absoluto
 - Variables locales. Direccionamiento relativo a FP
 - Las variables temporales
 - Del programa principal. Direccionamiento absoluto
 - De funciones. Direccionamiento relativo a FP
 - La instrucción de retorno
 - Almacena el valor a devolver en el RA
 - Salta a la dirección de retorno marcada en RA

Funciones con recursividad

- Compilación de una llamada
 - Reservar el espacio necesario para el RA
 - Gestionar los parámetros
 - Comprobar tipo de cada parámetro
 - Realizar las conversiones de tipo adecuadas
 - Generar código para situar cada parámetro en su posición
 - Preparar salto
 - Generar código para almacenar enlace de control actual
 - Actualizar el valor de FP
 - Saltar a la función
 - Restaurar tras llamada
 - Restaurar FP al valor en enlace de control
 - (Puede hacerse en la secuencia de retorno)

Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP

```
int a;  
int fact (
```

```
int n) {
```

```
if (n <= 1) {
```

```
mov 10000 B           ; temporales del main  
jmp L6                ; salta a main
```

```
Reservar 0 para a  
Guarda fact en TS  
L1 marca el comienzo del código  
Marca el comienzo de la TS de fact  
Guardar n en TS de fact con dirección relativa 0  
Guardar el tipo de la función en la TT
```

```
L1 mov @B+0 @B+1      ; Guarda n en temporal @B+1  
mov #1 @B+2          ; Guarda 1 en temporal @B+2  
mov @B+1 A  
leqj @B+2            ; n<=1?  
mov A @B+3           ; resultado en temporal @B+3  
mov @B+3 A  
jz L3                ; _Si n > 1 salta a 3
```

Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP

```
return 1;
```

```
else return fact (
```

```
    n-1
```

```
mov #1 @B+4          ; Guarda 1 en temporal @B+4  
mov @B+4 @B-3       ; Copia 1 en el valor de retorno  
mov @B-2 A          ; Carga la dirección de retorno  
jmp @A              ; salto de retorno  
jmp L4              ; saltar al final del if
```

```
Reservar sitio para otro RA (3 posiciones fijas + 1 argumento)  
Reserva desde @B+5 hasta @B+8
```

```
L3 mov @B+0 @B+9      ; Guarda n en temporal @B+9  
mov #1 @B+10        ; Guarda 1 en temporal @B+10  
mov @B+9 A  
subi @B+10          ; n-1  
mov A @B+11         ; resultado en temporal @B+11  
mov @B+11 @B+8      ; parámetro de fact = n-1
```

Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP

```
)  
  
Llamada a fact  
mov B @B+7 ; guarda B anterior  
mov B A ;  
addi #8 ; 8 = 4 (temporales usadas) +  
 ; 3 (espacio del RA) +1  
  
mov A B ; B apunta al nuevo RA  
mveti L2 @B-2 ; pone etiqueta de retorno  
jmp L1 ; salto a la función fact  
L2 mov @B-1 B ; restaurar el valor de B  
 ; el valor devuelto en @B+5  
 ; el resto de temporales se  
 ; reciclan
```

Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP

```
* n  
  
mov @B+0 @B+6 ; guarda n en temporal @B+6  
mov @B+5 A ; A = fact (n-1)  
mul @B+6 ; n * valor devuelto  
mov A @B+7 ; sobrescribe el antiguo valor de retorno  
mov @B+7 @B-3 ; devuelve el resultado del producto  
mov @B-2 A  
jmp A ; return fact (n-1) * n  
  
L4 mov @B-2 A ; fin de if  
jmp @A ; secuencia de retorno por defecto  
 ; por si se alcanza el final de la función  
 ; sin hacer return
```

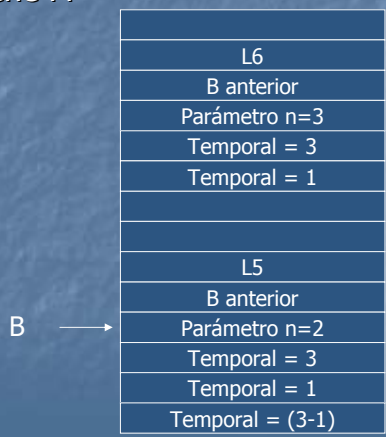
Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP

<pre>int main () { a = fact(3); }</pre>	<p><i>Llamada a fact</i> <i>Reservar 3+1 posiciones para el RA</i> <i>Reserva desde @B+0 a @B+3</i></p> <pre>L6 mov #3 @B+4 ; guarda 3 en temporal @B+4 mov @B+4 @B+3 ; parámetro de fact = 3 mov B @B+2 ; guarda B anterior mov @B A addi #3 mov A B ; pone la nueva B mvetq L5 @B-2 ; pone etiqueta de retorno jmp L1 ; salta a la función L5 mov @B-1 B ; deja la B como estaba y ; termina la llamada mov @B+0 0 ; asignación a la variable a ; del valor que devuelve la función halt</pre>
--	---

Funciones con recursividad

- Ejemplo
 - Traducción de la función factorial a m2r
 - B contiene FP



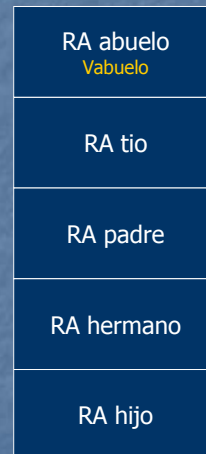
Funciones locales

- Hay lenguajes permiten definir funciones locales
 - Su ámbito se reduce a la función que la define
 - Son funciones anidadas dentro de otras
 - Pascal, Ada
- Ejemplo
 - *Vabuelo* es Nonlocal reference
 - No es ni global
 - No es local
 - Pertenece al ámbito de *abuelo*

```
int abuelo () {  
    int Vabuelo;  
    int padre () {  
        int hijo () {  
            Vabuelo = 7;  
        }  
        int hermano () {  
            hijo ();  
        }  
        hermano ();  
    }  
    int tio () {  
        padre ();  
    }  
    tio ();  
}
```

Funciones locales

- ¿Cómo es la pila de ejecución?
- La referencia a Vabuelo en hijo
 - Requiere aplicar **encadenamiento**
 - No es posible acceder directamente
 - Hay que ir saltando hasta RA del abuelo
 - A través de los enlaces de control
 - Inconveniente
 - No es posible conocer el número de saltos para alcanzar RA abuelo en tiempo de compilación ya que los saltos dependen del punto de llamada de la función
 - Otras técnicas
 - Encadenamiento de accesos
 - Display



Encadenamiento de accesos

- Encadenamiento de accesos (access chaining)
 - Añadir un campo enlace de acceso (access link) al RA
 - Apunta al RA de la función padre
 - El enlace de control apunta al RA de la función llamante
 - El puntero de cuadro apunta al enlace de acceso del RA
- Esquema del RA



Encadenamiento de accesos

- Ejemplo
 - Código para acceder a Vabuelo en m2r
 - B mantiene el puntero de cuadro
 - Abuelo no tiene parámetros
 - Vabuelo es la primera variable en abuelo
 - La dirección que guarda la variable es t1

```
mov @B+0 A      ; salto al RA de la función padre
mov @A A        ; salto al registro de activación de la función abuelo
addi #1         ; desplazamiento para encontrar Vabuelo
mov @A t1       ; guarda la variable en el temporal t1
```


Encadenamiento de accesos

■ Acceso a Variables

- Es necesario conocer en compilación el número de saltos
 - Se asocia un nivel de anidamiento a cada declaración (0, 1, 2...)
 - Se almacena en la tabla de símbolos
 - Se aplica la fórmula

$$\text{Número Saltos} = \text{Nivel de acceso} - \text{Nivel de variable accedida}$$

■ Ejemplo

■ Niveles

- Nivel 0 abuelo
- Nivel 1 padre, tío, **variables locales de abuelo**
- Nivel 2 hijo, hermano, **variables locales de tío**
- Nivel 3 **variables locales de hijo y hermano**

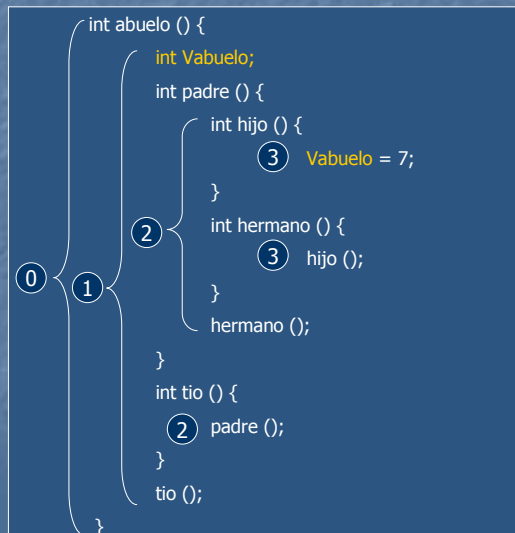
■ Número de saltos

- $3 - 1 = 2$

Encadenamiento de accesos

■ Ejemplo (Continuación)

■ Esquema de niveles



Encadenamiento de accesos

- Llamadas a funciones
 - La secuencia de llamada debe modificarse
 - Almacenar FP del padre en enlace de acceso
 - Acceder al FP es inmediato cuando
 - La función invocada es una función hijo
 - La función invocada es una función hermano
 - En otro caso es mas complicado ya que
 - Debe recorrerse la cadena de enlaces de acceso
 - Parar al encontrar el puntero de cuadro
 - Generar por cada salto una instrucción mov @A A
 - Si el número de saltos es grande esto es ineficiente

Display

- Display
 - Alternativa al encadenamiento de accesos
 - Mantiene en tiempo de ejecución los enlaces de accesos
 - Utiliza un vector en memoria
 - Se indexa por el nivel de anidamiento
 - Este vector se llama **Display**
 - El acceso es directo
 - Se evita la secuencia de saltos

Display

- Acceso a variables
 - TS indica el nivel de anidamiento n donde se declara
 - El puntero de cuadro estará en **Display [n]**
- Ejemplo
 - Resolver acceso a Vabuelo
 - Display empieza en posición 100
 - Nivel de abuelo es 0

```
mov 100 A
addi #1
mov @A t1
```

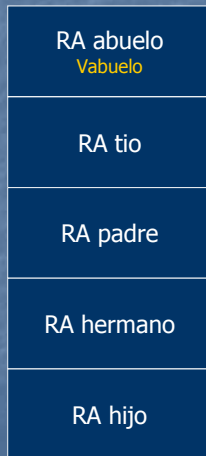
Display

- Llamadas a funciones
 - Cuando se invoca a una función de nivel n
 - En display [n] se guarda la dirección de su RA (FP)
 - Se salva el antiguo valor de display [n] en el RA
 - Al terminar display [n] se restaura con el valor en RA
 - El RA pasa a ser

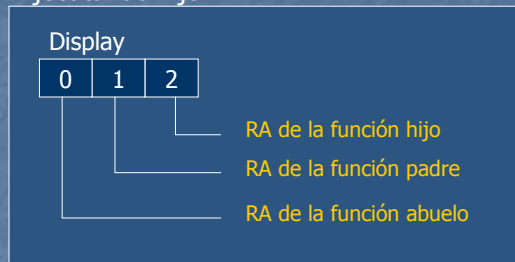


Display

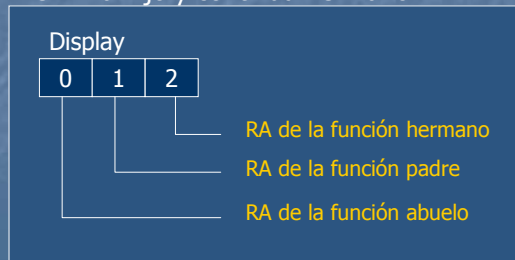
■ Ejemplo



Ejecutando hijo...



Termina hijo y continua hermano...



Paso de parámetros

■ Varias técnicas

■ Paso por valor

- El valor del parámetro se copia en el RA de la función
- El tratamiento es similar al de una variable local
- Cualquier modificación desde la función no afecta al valor fuera

■ Paso por referencia

- La dirección del parámetro se copia en el RA
- Los accesos desde la función requieren resolver la indirección
- Los cambios se ven afectados desde el exterior
- Son parámetros de entrada / salida

■ Paso por valor-copia

- Solución intermedia de las dos anteriores
- El valor del parámetro se copia al RA de activación de la función
- Al final el valor del parámetro se copia a la variable utilizada
- Son parámetros de entrada /salida

Bibliografía

- [AJO] AHO, SETHI, ULLMAN: *Compiladores: Principios, técnicas y herramientas*; addison-Wesley Iberoamericana, 1990



- [GARRIDO] A. Garrido, J. Iñesta, F. Moreno y J. Pérez. 2002. *Diseño de compiladores*. Universidad de Alicante.

